

お問い合わせの際にご使用ください。

FAX・WEB相談シート

ゲイツ・ユニッタ・アジア株式会社 行

FAX 06-6563-1285
URL: http://www.unitta.co.jp

伝動用ゴムタイミングベルト 選定依頼書 I(回転制御を行う原動機用)

■ご依頼日 年 月 日

■お客様の連絡先

会社名:	_____
所属名:	_____
お名前:	_____
TEL:	(内線 _____) FAX _____

■ご設計されている機械の種類

工作機	産業用ロボット	非産業用ロボット	半導体製造装置	液晶製造装置	電池製造装置	計測機器
医療機器	金融自動化機器	食品機械	コンベア	製紙機械	梱包機	製鉄機械
印刷機	家庭電化機器	事務機器	その他 →			

■ご設計されている機械の用途(支障の無い範囲でご記入願います)

--

■使用環境

環境	通常条件	特殊条件
設置場所	① 通常の工場	② クリーンルーム内 ③ 屋外 ④ 粉塵・鉄粉かかる
温度条件	① -10℃~80℃	② 80℃以上(℃) ③ -10℃以下(℃)
油 or 水	① 付着しない	② 常にかかる ③ ミスト状にかかる ④ 少し付着する
法規制・騒音規制等	① 無し	② 有り →

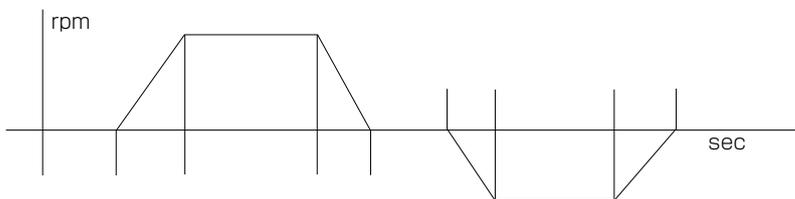
■実負荷

従動軸の実負荷	kw、w、N・m、N・cm	1日の起動停止回数	① 10回以下、② 10~99回 ③ 100~999回 ④ 1000回以上
---------	---------------	-----------	---------------------------------------

■ベルトを駆動するモーターに関する要件(実負荷が分からない場合モーター容量から選定いたします)

	AC、DC サーボモーター	ステッピングモーター
モーターの回転数	rpm	rpm or pps (1ステップ角度 度)
減速機出力軸の回転数	rpm	rpm
モーター出力	定格 kw、w、N・m、N・cm 最大 kw、w、N・m、N・cm	ホールディングトルク N・m、N・cm

■駆動パターン



■レイアウト

2軸の場合	速比 : 増速 or 減速 (軸間距離:)	多軸の場合	→ 希望レイアウト図を添付願います
プーリー制限径 (駆動側 or 従動側)	mm	張力調整機構	有り or 無し (軸間固定)

■要求精度

正逆 絶対停止位置精度	mm	正逆 繰り返し停止位置精度	mm
回転 絶対停止角度精度	mm	回転 繰り返し停止角度精度	度
回転変動 (動的) 精度		直進性 (スカラーアーム)	± mm

■要求寿命

稼働時間:	h/日	要求寿命	年
-------	-----	------	---

お問い合わせの際にご使用ください。

FAX・WEB相談シート

ゲイツ・ユニッタ・アジア株式会社 行

FAX 06-6563-1285
URL: http://www.unitta.co.jp

伝動用ゴムタイミングベルト 選定依頼書 II (回転制御を行わない原動機用)

■ご依頼日 年 月 日

■お客様の連絡先

会社名:	_____
所属名:	_____
お名前:	_____
TEL:	(内線 _____) FAX _____

■ご設計されている機械の種類

工作機	産業用ロボット	非産業用ロボット	半導体製造装置	液晶製造装置	電池製造装置	計測機器
医療機器	金融自動化機器	食品機械	コンベア	製紙機械	梱包機	製鉄機械
印刷機	家庭電化機器	事務機器	その他 →			

■ご設計されている機械の用途 (支障の無い範囲でご記入願います)

■使用環境

環境	通常条件	特殊条件
設置場所	① 通常の工場	② クリーンルーム内 ③ 屋外 ④ 粉塵・鉄粉かかる
温度条件	① -10℃~80℃	② 80℃以上 (℃) ③ -10℃以下 (℃)
油 or 水	① 付着しない	② 常にかかる ③ ミスト状にかかる ④ 少し付着する
法規制・騒音規制等	① 無し	② 有り →

■実負荷

従動軸の実負荷	kw, w, N・m, N・cm	1日の起動停止回数	① 10回以下、② 10~99回 ③ 100~999回 ④ 1000回以上
---------	------------------	-----------	---------------------------------------

■ベルトを駆動するモーターに関する要件 (実負荷が分からない場合モーター容量から選定いたします)

	ACかご型、AC巻き線型、DCモーター	スピンドルモーター
モーターの回転数	rpm	rpm 基底回転数
減速機出力軸の回転数	rpm	rpm
モーター出力	定格	定格
	最大	最大
	kw, w, N・m, N・cm	kw, w, N・m, N・cm
	kw, w, N・m, N・cm	kw, w, N・m, N・cm

■レイアウト

2軸の場合	速比 : 増速 or 減速	多軸の場合	→ 希望レイアウト図を添付願います
プーリー制限径 (駆動側 or 従動側)	mm	張力調整機構	有り or 無し (軸間固定)

■要求寿命

稼働時間:	h/日	要求寿命	年
-------	-----	------	---

■その他