

お問い合わせの際にご使用ください。

# FAX・WEB相談シート

ゲイツ・ユニッタ・アジア株式会社 行

FAX 06-6563-1285  
URL: http://www.unitta.co.jp

## 伝動用ゴムタイミングベルト 選定依頼書 I(回転制御を行う原動機用)

■ご依頼日 年 月 日

### ■お客様の連絡先

会社名:	_____
所属名:	_____
お名前:	_____
TEL:	(内線 _____) FAX _____

### ■ご設計されている機械の種類

工作機	産業用ロボット	非産業用ロボット	半導体製造装置	液晶製造装置	電池製造装置	計測機器
医療機器	金融自動化機器	食品機械	コンベア	製紙機械	梱包機	製鉄機械
印刷機	家庭電化機器	事務機器	その他 →			

### ■ご設計されている機械の用途(支障の無い範囲でご記入願います)

--

### ■使用環境

環境	通常条件	特殊条件
設置場所	① 通常の工場	② クリーンルーム内 ③ 屋外 ④ 粉塵・鉄粉かかる
温度条件	① -10℃~80℃	② 80℃以上(   ℃) ③ -10℃以下(   ℃)
油 or 水	① 付着しない	② 常にかかる ③ ミスト状にかかる ④ 少し付着する
法規制・騒音規制等	① 無し	② 有り →

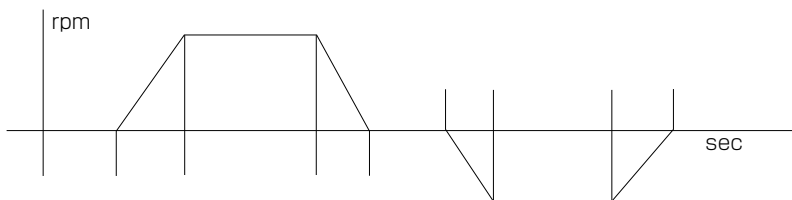
### ■実負荷

従動軸の実負荷	kw、w、N・m、N・cm	1日の起動停止回数	① 10回以下、② 10~99回 ③ 100~999回 ④ 1000回以上
---------	---------------	-----------	---------------------------------------

### ■ベルトを駆動するモーターに関する要件(実負荷が分からない場合モーター容量から選定いたします)

	AC、DC サーボモーター	ステッピングモーター
モーターの回転数	rpm	rpm or pps (1ステップ角度 度)
減速機出力軸の回転数	rpm	rpm
モーター出力	定格                      kw、w、N・m、N・cm 最大                        kw、w、N・m、N・cm	ホールディングトルク                      N・m、N・cm

### ■駆動パターン



### ■レイアウト

2軸の場合	速比 : 増速 or 減速 (軸間距離:   )	多軸の場合	→ 希望レイアウト図を添付願います
プーリー制限径 (駆動側 or 従動側)	mm	張力調整機構	有り or 無し (軸間固定)

### ■要求精度

正逆 絶対停止位置精度	mm	正逆 繰り返し停止位置精度	mm
回転 絶対停止角度精度	mm	回転 繰り返し停止角度精度	度
回転変動(動的)精度		直進性(スカラーアーム)	± mm

### ■要求寿命

稼働時間:	h/日	要求寿命	年
-------	-----	------	---

お問い合わせの際にご使用ください。

## FAX・WEB相談シート

ゲイツ・ユニッタ・アジア株式会社 行

FAX 06-6563-1285  
URL: http://www.unitta.co.jp

### 伝動用ゴムタイミングベルト 選定依頼書 II (回転制御を行わない原動機用)

■ご依頼日 年 月 日

#### ■お客様の連絡先

会社名:	_____
所属名:	_____
お名前:	_____
TEL:	(内線 _____) FAX _____

#### ■ご設計されている機械の種類

工作機	産業用ロボット	非産業用ロボット	半導体製造装置	液晶製造装置	電池製造装置	計測機器
医療機器	金融自動化機器	食品機械	コンベア	製紙機械	梱包機	製鉄機械
印刷機	家庭電化機器	事務機器	その他 →			

#### ■ご設計されている機械の用途 (支障の無い範囲でご記入願います)

--

#### ■使用環境

環境	通常条件	特殊条件
設置場所	① 通常の工場	② クリーンルーム内 ③ 屋外 ④ 粉塵・鉄粉かかる
温度条件	① -10℃~80℃	② 80℃以上 (      ℃) ③ -10℃以下 (      ℃)
油 or 水	① 付着しない	② 常にかかる ③ ミスト状にかかる ④ 少し付着する
法規制・騒音規制等	① 無し	② 有り →

#### ■実負荷

従動軸の実負荷	kw, w, N・m, N・cm	1日の起動停止回数	① 10回以下、② 10~99回 ③ 100~999回 ④ 1000回以上
---------	------------------	-----------	---------------------------------------

#### ■ベルトを駆動するモーターに関する要件 (実負荷が分からない場合モーター容量から選定いたします)

	ACかご型、AC巻き線型、DCモーター	スピンドルモーター
モーターの回転数	rpm	rpm
減速機出力軸の回転数	rpm	rpm
モーター出力	定格	kw, w, N・m, N・cm
	最大	kw, w, N・m, N・cm

#### ■レイアウト

2軸の場合	速比 : 増速 or 減速	多軸の場合	→ 希望レイアウト図を添付願います
プーリー制限径 (駆動側 or 従動側)	mm	張力調整機構	有り or 無し (軸間固定)

#### ■要求寿命

稼働時間:	h/日	要求寿命	年
-------	-----	------	---

#### ■その他